

SOFTWARE DE PÓS-PROCESSAMENTO (opcional)

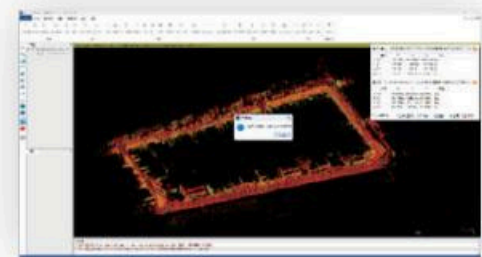
O software de pós-processamento é um software baseado em Windows projetado e desenvolvido para scanners a laser 3D portáteis da série LS. Ele também é compatível com dispositivos de terceiros para processamento de nuvem de pontos.

O software é um poderoso software de pós-processamento de nuvens de pontos suportado pelo sistema. O software possui funções avançadas e é fácil de operar. Suporta o carregamento e a exportação de nuvens de pontos em diversos formatos. Ele pode realizar uma série de funções, como redução de ruído de nuvens de pontos com um clique, emenda de nuvens de pontos, renderização de sombras, transformação de coordenadas, ajuste automático de plano horizontal, geração automática de relatórios de dados de nuvens de pontos, fotografia frontal e encapsulamento de nuvens de pontos.

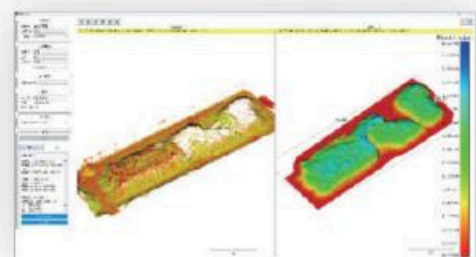


VANTAGENS

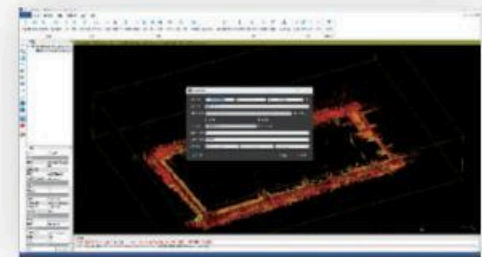
EXIBIÇÃO DE FUNÇÕES PARCIAL



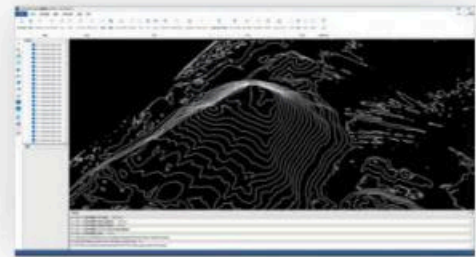
Conversão de Ponto de Controle



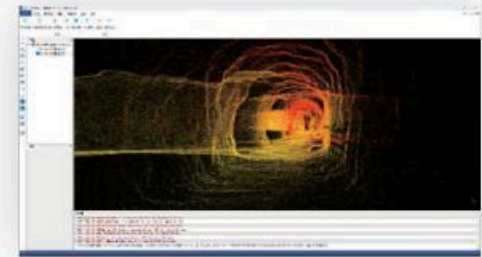
Medição do volume da pilha



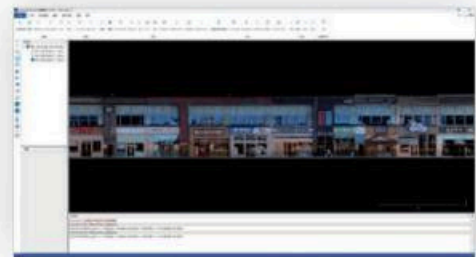
Conversão de Sistema Multi-Coordenadas



Criando Contornos



Modo de exibição de raio-X



Nuvem de pontos coloridos

ESPECIFICAÇÕES



Peso: 1,35 kg
Tamanho (C x L x A): 227 mm x 105 mm x 117 mm

Físico	
Peso	1,35 kg (peças de apoio)
Temperatura de trabalho	-35°C~+60°C
Temperatura de armazenamento	-40°C~+85°C
SSD	500 GB (expansível) IP54
Código IP	à prova d'água e poeira

Desempenho	
Precisão Relativa	1cm (pico)
Alcance de varredura	120 metros
FOV (Campo de Varredura)	360° x 285°
Velocidade de digitalização	320.000 pontos por segundo
Posicionamento de digitalização	SLAM (Não há necessidade de GPS)
Método de solução	Algoritmo híbrido
Prévia ao vivo	Aplicativo móvel

Sistema de digitalização a laser
Ver.2023.09.19



Laser	
Nº de sensores laser	1
Nível de segurança	Classe I
Linhas de laser	16 linhas

Bateria	
Tipo	Bateria de íons de lítio (troca a quente)
Capacidade	98 Wh/6,8 Ah
Tensão	14,4 V
Tempo de bateria	4 horas
Temperatura de carregamento	0°C~+40°C
Temperatura de operação	-20°C~+50°C

ComNav Tecnologia Ltda.

Edifício 2, nº 618 Chengliu Middle Road,
201801 Xangai, China
Site: www.comnavtech.com
E-mail: sales@comnavtech.com
Tel : +86 21 64056796
Fax : +86 21 54309582



SinoGNSS
By ComNav Technology Ltd.



LS300

Scannera laser

Posicionamento de alta precisão impulsiona uma era digital

NOVA FORMA DE MEDIÇÃO MÓVEL

Com capacidade para múltiplos modos de varredura, o Sistema de Varredura aLaser LS300 também é adequado para uma ampla variedade de aplicações. O módulo GNSS pode ser alternado rapidamente, permitindo avarredura das nuvens de pontos do sistema de coordenadas WGS84, com precisão absoluta de cerca de 2 cm, utilizando software de mapeamento.

KIT RTK PORTÁTIL



Tamanho	33x26x16cm
Material	Alumínio de aviação, ABS
Peso	167g
Tempo de instalação	<30 anos
Precisão de posicionamento	Horizontal em torno de 1 cm Altitude em torno de 2 cm

KIT MOCHILA



Tamanho	33x26x16cm
Material	Alumínio de aviação, ABS
Peso	2,21 kg
Tempo de instalação	<1 minuto

KIT DE MONTAGEM PARA CARRO



Tamanho	34x25x16cm
Material	Alumínio de aviação, ABS
Peso	1,9 kg
Tempo de instalação	<3 minutos

KIT DE DRONE



Tamanho 1	CPU host 18,4 x 13,4 x 4,8 cm
Tamanho2	Scanner 13,5x12,5x10,2cm
Material	Alumínio de aviação, ABS
Peso	270g
Tempo de instalação	<3 minutos
Série de apoio	DJI M300

INTRODUÇÃO

O Sistema de Escaneamento aLaser LS300 utiliza atecnologia SLAM (localização emapeamento simultâneos), que é uma tecnologia de posicionamento e mapeamento em tempo real. Ele não depende do posicionamento GNSS erealiza autopoicionamento emapeamento 3D incremental em ambientes desconhecidos, incluindo ambientes internos eexternos. Seu design leve facilita muito otrabalho de medição. Com aaquisição síncrona de dados, a coleta de informações pode ser concluída com uma simples caminhada.

A ComNav Technology está comprometida em fornecer soluções de produtos de sistemas de medição de escaneamento móvel a laser 3D centrados no usuário, proporcionando aos usuários uma melhor experiência de trabalho.

Terminal portátil



Excelente
Desempenho



Cor
Tela



Diversos
Sistema
Plataforma



Quente
Trocável
Baterias



HSL
Híbrido
Solução



APLICATIVO
Tempo real
Visualização



Âncora
Apontar
Processo

CARACTERÍSTICAS

Excelente desempenho

O LS300 configura uma sonda de sensor alaser rotativo com distância de trabalho de 120 metros; taxa de amostragem de até 0,32 milhões de pontos por segundo; amplo campo de varredura de até 360°x285°; precisão de ponto de até 1,0 cm. (modo de alcance estendido de baixa refletividade)



Solução Híbrida HSL

O LS300 possui uma tecnologia de resolução híbrida exclusiva que permite o pós-processamento de dados anteriores durante a varredura. Dados de alta precisão coletados com mais rapidez e eficiência do que nunca.



Tela colorida

Uma nova tela de status colorida com tamanho maior oferece suporte para exibição de mais informações, bem como instruções de operação, oque facilita o uso eainicialização.



Prévia do APP em tempo real

Durante aoperação, oAPP pode navegar pelos dados da nuvem de pontos em tempo real, oque oferece suporte avários modos de interação de navegação emais conteúdo de interação entre humanos ecomputadores.



Plataforma de Sistema Diversificado

Várias portas externas podem facilmente interagir com sistemas de dispositivos de terceiros, proporcionando diversas maneiras de trabalho colaborativo etrazendo mais possibilidades para expandir cenários emétodos de aplicação.



Nova experiência visual

O LS300 tem uma excelente função de cor de nuvem de pontos que proporciona aos usuários efeitos de cores envolventes e claros, detalhes mais nítidos, cores mais brilhantes e efeitos mais realistas.



Baterias Hot Swappable

O LS300 adota um design de redundância ininterrupta de duas baterias, suporta troca aqueente esubstituição de baterias e possui esta patente técnica.



Processo de Ponto de Ancoragem

A função de solução de ponto de ancoragem garante precisão eestabilidade ao escanear dados em ambientes internos e externos com grandes alcances, características baixas ealta dificuldade. Durante opós-processamento de dados, insira as coordenadas absolutas dos pontos de controle, eestes podem realizar ajustes gerais nos dados para obter resultados de escaneamento de alta precisão.



APLICATIVO(opcional)

